

ロボット走行軸モジュール **MRT**



ロボットの作業範囲拡大に最適

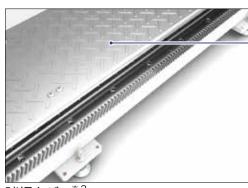
■特 長

- 1. 搭載ロボットに合わせた Type 選定が可能 * 1
- 2. 各社モータ取付可能 ※1
- 3. ロングストローク 最大 20m * 2
- 4. 豊富なアクセサリ 10種
- ※ 1 詳しくは THK までお問合せください。 ※ 2 駆動方式がラック&ピニオンの場合です。

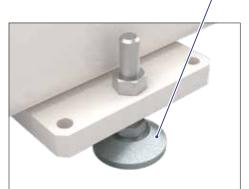
アクセサリ



ロボット取付プレート



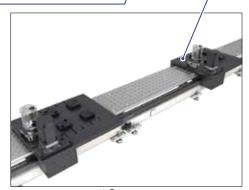
踏板カバー*3



アジャスタ



近接センサ



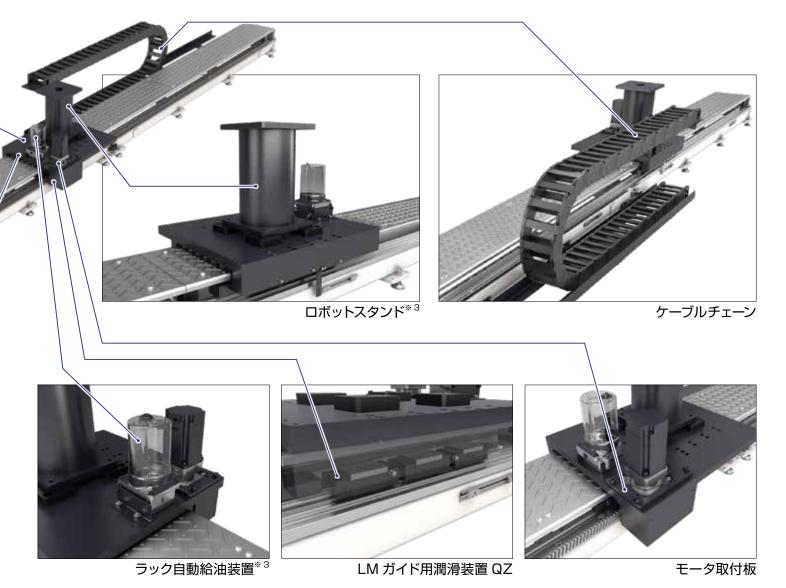
マルチスライダ*3

■ 仕様表

サイズ	TY	MRT-B	MRT-C	MRT-D	MRT-E	
駆動方式	ベルト				ラック&ピニオン	
最大搭載質量 [kg] * 4 * 5	~ 50	100 ~ 400 * 6	200 ~ 650 * 6	300 ~ 1000 * 6	1000 ~ 1500 * 6	
全幅(W1) [mm]	560	614.5	730.5	876	1254.5	
高さ (H1) [mm] * ⁷	140	322	351	392	500	
アンカー固定ブラケット幅(W2)[mm]	_	586	686	840	1209	
テーブルサイズ (W3 × D3)	426 × 360	536 × 630	652 × 660	796 × 820	1128 × 960	
最大ストローク [mm]	4760	20400	20300	20100	20300	
最高運転可能速度 [m/s]	1~3	3	3	3	1.5	
最高加速度 [m/s²]	1~4	4	4	4	3	
繰り返し位置決め精度 [mm] *8	± 0.1	± 0.05	± 0.05	± 0.05	± 0.05	

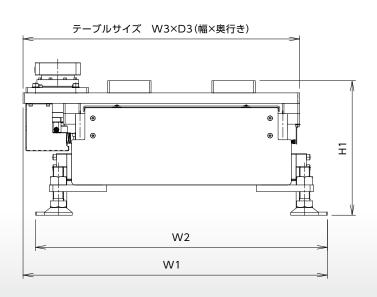
- ※ 4 最大搭載質量は、ロボット質量+ワーク質量+ブラケット等の総量です。
 ※ 5 搭載されるロボットの重心位置によって、LM ガイド寿命は変わりますので、設計計算が必要になります。
 ※ 6 最大搭載質量は、モータ、減速機、ラック&ピニオンから決定しています。
 ※ 7 高さ (H1) はアジャスタ高さ中央値での値となります。
 ※ B サイズのアジャスタストロークは以下となります。
 MRT-B、C: 40mm、MRT-D: 50mm、MRT-E、F、G: 50mm

- ※8繰り返し位置決め精度はストローク端・中央・端位置での測定となります。
- 注 1) 改良のため予告なしに外観、仕様等変更することがあります。 注 2) ご検討の際は THK までお問合せください。



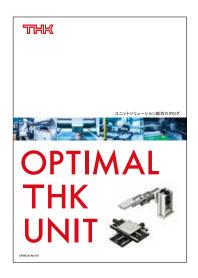
※3ラック&ピニオン駆動方式のみとなります。

	MRT-F	MRT-G	
	1500 ~ 2000 * 6	2000 ~ 2500 * 6	
	1363	1503	
	543	556	
	1304	1444	
	1220 × 1100	1360 × 1240	
	20100	20400	
	1.5	1.5	
•	3	3	
	± 0.05	± 0.05	



カタログ、ウェブサイトのご紹介

■ユニットソリューション総合カタログ



ユニットソリューション総合カタログは、THK のものづく りの強みを生かしたユニット提案により、お客様の新規設 計~生産支援までをトータルサポートする商品(カタログ 標準品およびカスタム製品)のご紹介をしています。

■ THK 電動アクチュエータサイト





THK 電動アクチュエータサイトでは製品に関する情報や 技術サービスがオンラインにてご利用いただけます。



THK ユニットソリューションサイトもご確認いただけます。

THK株式会社

本社:〒108-8506 東京都港区芝浦二丁目12番10号 TEL.03(5730)3911

■製品・技術に関するお問い合わせ先 IMT事業部

TEL.03(5730)3894

■THKカスタマーサポート

© 0120-998-745

受付 時間 月曜日~金曜日 9:00~17:00

※土日祝日、年末年始、夏季の休業日を除く